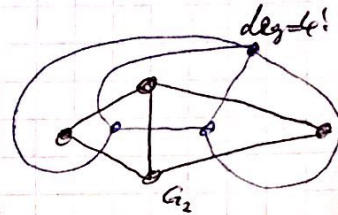
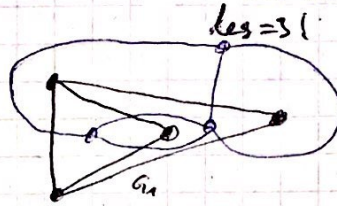
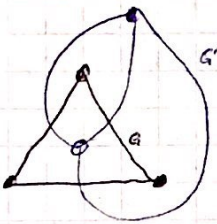


Dualität - Triangulierung

Definition:

Sei G ein ^{geometrisch} planarer Graph, $G = (V, E, F)$, wobei F auch die äußere Facette enthalten soll!
Der duale Graph $G' = (V', E', F')$ geht aus G hervor, indem man V und F vertauscht und für jedes $e \in E$ incident zu f_1 und f_2 eine Kante $e' = (f_1', f_2')$ definiert.

Beispiel:



(Das ist das geom. Dual; es noch im kombinator. Dual ist aber äquivalent)

Lehrung: aus dem Beispiel sieht man:

G_1, G_2 sind isomorph, aber G_1', G_2' nicht!

(weil der duale Graph von der geometrischen Einbettung des primären Graphen abhängt!) = weil bei Graph-Isomorphie die Facetten keine Rolle spielen.

Bemerkung: G ist ein dualer Graph zu G'

Bem.: Jeder planare Graph läßt sich mit geraden Kanten zeichnen.

[Dev: Graph Theory, S. 93]

Definition:

Sei S eine Menge Pkte im \mathbb{R}^2 .

Eine "Triangulierung" $T(S)$ ist ein maximaler planarer Graph über S , d.h., man kann keine weitere Kante zu $T(S)$ hinzufügen, ohne die Planarität zu zerstören.

Eigenschaften:

- Es gibt immer eine Triangulierung (in 2D!) und sie besteht immer aus Dreiecken (denn: jedes einfache Polygon läßt sich triangulieren)
- Es gibt nur endlich viele Triangulierungen
- Der Rand jeder $T(S) = \text{Rand der } CH(S)$

evtl. mit kollinearen Pkten

(denn: wäre das nicht so, könnte man noch eine Kante einzeichnen)

- Alle $T(S)$ haben dieselbe Anzahl Dreiecke

$$2n - 2 - h$$

*

[Rand über am, ähnlich wie früher]

wobei $h =$ Anzahl Pkte auf der konvexen Hülle (= unbeschränkt Facette mit h Ecken/Kanten)

$$\# \text{Kanten} = 3n - 3 - h$$

- Es gibt $O(59^n)$ viele Triangulierungen [Lantos & Seidel, 2005]

* Triangulation eines Pgens (auch nicht-konvex) hat immer $n-2$ viele Dreiecke (ist eine ht constrained triangulation)

Definition:

[Holl Klein]

Sei S eine Menge Pkte in \mathbb{R}^2 , $\mathcal{V}(S)$ das V -Diagramm dazu.

Die "Delaunay-Triangulierung" $\mathcal{D}(S)$ ist ein (geometrischer) Graph $G = (S, E_G, F_G)$ über S (d.h., $\mathcal{V}_{\mathcal{D}(S)} = S$), wobei

$e = (p, q) \in E_{\mathcal{D}(S)} \Leftrightarrow R(p)$ und $R(q)$ sind in $\mathcal{V}(S)$ benachbart.

Solch eine Kante heißt "Delaunay-Kante".

Bezeichnung:

Im folgenden wollen wir unter "Pkte in allgemeiner Lage" verstehen, daß keine 4 auf einem Kreis (im 2D) und nicht alle auf einer Geraden.

Satz:

Sei S eine Menge Pkte in der Ebene in allg.-Lage.

Dann gilt

1. $\mathcal{D}(S) = \mathcal{V}(S)'$ (d.h., die Delaunay-Tr. ist ein -spezieller dualer Graph zu $\mathcal{V}(S)$)

2. $\mathcal{D}(S)$ ist eine Triangulierung

↗ 4 $p, q, r \in S$ bilden ein Dreieck aus $F_{\mathcal{D}(S)} \Leftrightarrow$

der Kreis $C(x)$ durch p, q, r enthält keinen weiteren Pkt aus S
↳ bildet ein Δ heißt "Delaunay-Dreieck"

↘ 3. $p, q \in S$ bilden eine Kante $(p, q) \in E_{\mathcal{D}(S)} \Leftrightarrow$

es Kreis $C(x)$ durch p, q , der keinen weiteren Pkt aus S enthält.

Beweis:

1. Klar aus Def. (Wir haben nur die Orte der Vertices von $\mathcal{V}(S)$ speziell gewählt)
2. S in allg. Lage \Rightarrow alle \mathcal{O} -Knoten haben Grad 3 \Rightarrow alle Facetten von $\mathcal{V}(S)$ haben 3 Kanten
3. Ann. $C(x)$ ex. $\Rightarrow x \in B(p, q)$, genauer: x liegt auf Rand von $R(p)$ und $R(q)$, da kein anderes $v \in S$ näher an x ; das geht mit ganzer $U(x) \Rightarrow R(p), R(q)$ sind benachbart $\Rightarrow (p, q) \in E_{\mathcal{O}(S)}$ per Def.
 x lies on the edge between $R(p), R(q)$
share the edge

[Sei $(p, q) \in E_{\mathcal{O}(S)} \Rightarrow R(p), R(q)$ benachbart, per Def $\Rightarrow \dots$]

[$\forall x \in \overline{R(p)} \cap \overline{R(q)}$: $C(x)$ durch p, q enthält kein weiteres $v \in S$]

4. Ann.: Kreis $C(v)$ durch p, q, r enthält keinen weiteren lkt aus S ;

Sei $r = d(p, v) = d(q, v) = d(r, v) \Rightarrow$

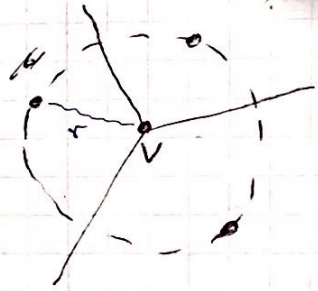
$v =$ Voronoi-Knoten (von Grad 3) mit angrenzenden

Regionen $R(p), R(q), R(r) \Rightarrow p, q, r$ sind

paarweise benachbart $\Rightarrow p, q, r$ werden durch

Delannoy-Kanten verbunden und im Δpqr befindet

sich kein weiterer lkt.



Ann.: $\Delta pqr \in F_{\mathcal{O}(S)} \Rightarrow R(p), R(q), R(r)$ sind paarweise be-

nachbart \Rightarrow ex Voronoi-Knoten v mit $d(v, p) = \dots = r$

und $C_r(v)$ enthält keinen weiteren lkt aus S [expanding circle]

(wäre $s \in S$ im Inneren von $C_r(v)$, dann wäre $v \in R(s)$

und $p, q, r \notin C_r(v) \Rightarrow \text{W!}$)

~~Lemma:~~

Bezeichnung:

eine Menge Pkte $S \subseteq \mathbb{R}^2$ ist in "allgemeiner Lage" : \Leftrightarrow
es keine 4 Pkte $\in S$, die auf einem Kreis liegen.

achtung: in anderen Kontexten bedeutet "allg. Lage"
mögl. weise etwas anderes!

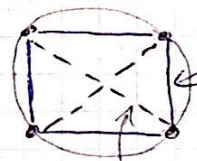
Lemma:

Sei $S \subseteq \mathbb{R}^2$ in allg. Lage.

Dann ist die Delaunay-Triangulierung $D(S)$ eindeutig.

Bew.: klar, da $D(S)$ eindeutig und kein v -Knoten, Grad > 3 hat,
und jedes Delaunay-Kante/-Dreieck genau einem v -Kante/-Knoten entspricht

Bei 4 Pkten auf Kreis sind beide Triangulierungen Delaunay:



Delaunay-
Kanten aus
Dualität

Kanten, die
man noch in-
ziehen muss, um
Triangulierung zu
halten; haben
aber keine Ant-
sprechung im Vorau-
diagramm!

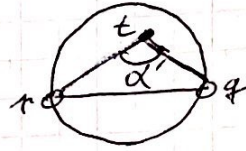
Satz des Thales (refresh):

Sei \overline{pq} Sehne eines Kreises C .

Dann gilt: der Winkel für alle Pkte r auf demselben Kreisbogen ist gleich.

(Außerdem gilt $\alpha + \beta = 180^\circ$)

Außerdem gilt für alle t im Inneren von C auf "derselben Seite" wie r :

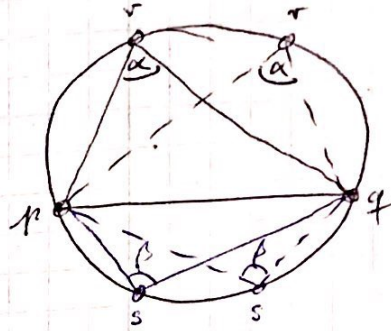


$$\alpha' > \alpha$$

Bezeichnungen:

$C(p, q, r)$

$\odot pqr$ = Kreis durch p, q, r = Umkreis von $\triangle pqr$
(circumcircle, circumcenter)



Edge-Flip:

gegeben zwei Dreiecke $\triangle pqr$ und $\triangle pqs$.

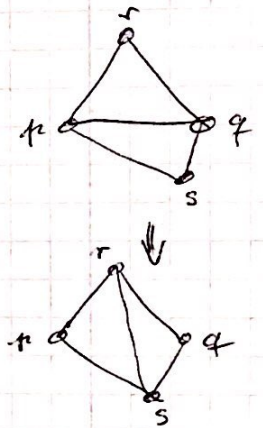
Die Kante \overline{pq} heißt "flippbar" \Leftrightarrow

p, q, r, s sind ein konvexes Viereck.

Die Kante \overline{pq} "flippen" bedeutet,

$\triangle pqr$ und $\triangle pqs$ zu ersetzen durch

$\triangle prs$ und $\triangle qrs$.



Der Winkel-Vektor:

Sei T eine Triangulierung von Pkten mit k Dreiecken.

Bezeichne mit $\alpha(T) = (\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_{3k})$ den

"Winkel-Vektor" aller Innenwinkel aller Dreiecke von T ,

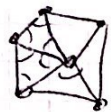
(lexikographisch) aufsteigend sortiert: $\alpha_1 \leq \alpha_2 \leq \dots \leq \alpha_{3k}$

Definiere

$$\alpha(T) > \alpha(T') \Leftrightarrow$$

$$\alpha_i > \alpha'_i \quad \text{oder}$$

$$\alpha_i = \alpha'_i, \dots, \alpha_j = \alpha'_j, \alpha_{j+1} > \alpha'_{j+1}$$



Theorem (maximaler minimaler Winkel):

Sei S eine Menge Pkte in allg. Lage.

Dann gilt

$$\forall T(S): \alpha(D(S)) \geq \alpha(T(S)).$$

Insbesondere maximiert $D(S)$ den kleinsten Winkel.

$$\min_{D(S)} \{\alpha_i\} \geq \min_{T(S)} \{\alpha_j\}$$

Bew.:

Ann.: $T = T(S)$ ist nicht Delannay;

\Rightarrow ~~Es~~ Dreieck Δpqr , das Pkt s im Inneren ^{von Δpqr} hat. (= Nicht-Delannay-Dreieck)

Sei $\alpha_s =$ Winkel zwischen Tangenten an Δ durch s ,

^{von allen Nicht-Delannay- Δ} Wälle des Δ mit $\max \alpha_s$.

s muss außerhalb Δpqr liegen (sonst wäre T keine Triangulierung)

Beh.: $\Delta prs \in T$

Das.: klar ist: pr liegt nicht auf $\partial CH(S)$;

Ann.: $\Delta prs \notin T \Rightarrow \exists t: \Delta prt \in T$

t muss außerhalb Δprs liegen,

sonst wäre $\alpha_t \geq \alpha_s$! (Thales)

(Widerspruch zu Wahl von s)

$\Rightarrow s \in$ ^{Inneres von} Δprt

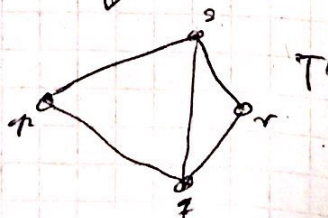
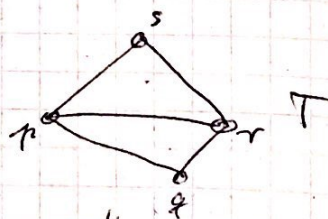
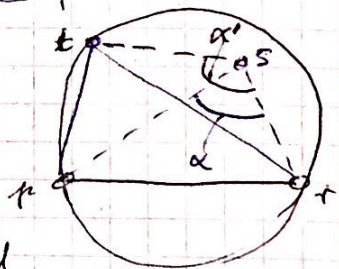
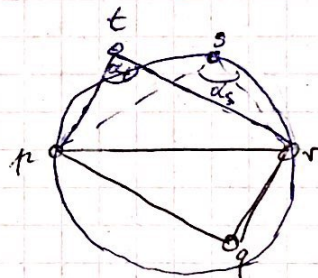
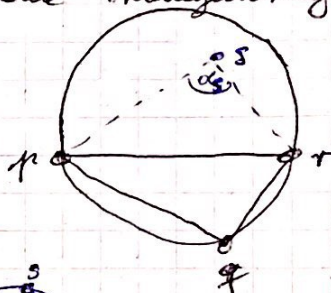
$\Rightarrow s$ "sieht" Δprt unter noch

größerem Winkel $\alpha' > \alpha$.

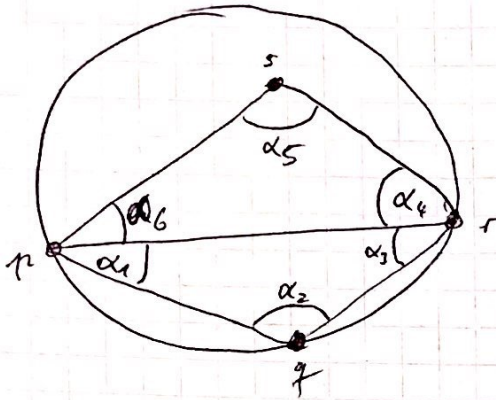
\Rightarrow W! zur Wahl von s und Δpqr ! qed

Beh.: wenn man pr flippt, bekommt man

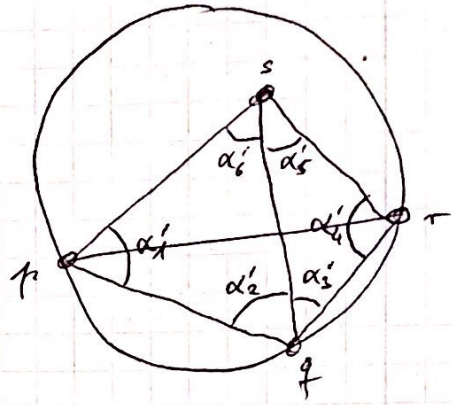
eine Triangulierung T' mit $\alpha(T') > \alpha(T)$.



Winkel in $\alpha(T)$:



Winkel in $\alpha(T')$:



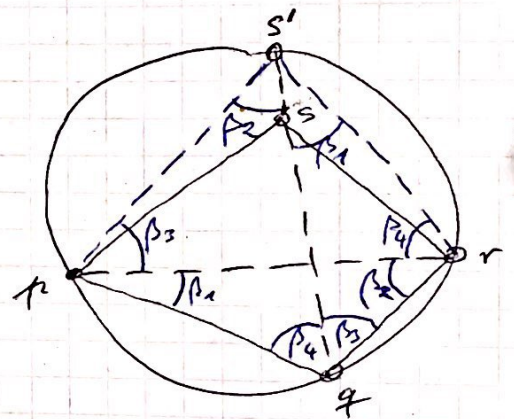
Nur wenn diese Winkel unterscheiden sich $\alpha(T)$ und $\alpha(T')$!
 Jetzt 4x Thales anwenden auf

$$\overline{qr}, s', p \rightarrow \beta_1$$

$$\overline{pq}, s', r \rightarrow \beta_2$$

$$\overline{rs'}, p, q \rightarrow \beta_3$$

$$\overline{rs'}, p, q \rightarrow \beta_4$$



Daraus folgen folgende Beziehungen
 zwischen α_i und α'_j :

$$\alpha'_1 = \alpha_1 + \alpha_6 > \alpha_1$$

$$\alpha'_2 = \beta_4 > \alpha_2$$

$$\alpha'_3 = \beta_3 > \alpha_3$$

$$\alpha'_4 = \alpha_3 + \alpha_4 > \alpha_4$$

$$\alpha'_5 > \beta_1 = \alpha_5$$

$$\alpha'_6 > \beta_2 = \alpha_6$$

$$\Rightarrow \min \{ \alpha'_i \} > \min \{ \alpha_i \}$$

\Rightarrow nach endlich vielen Edge-Flips
 ist man bei der Delaunay-Triangulierung
 angekommen

(gibt nur voll. viele Triangulierungen;
 Delaunay-Triangulierung ist eindeutig)

Achtung: es
 gilt überall
 echt $>$!
 $\min \alpha'_i = \min \alpha_i$
 kann also nicht
 passieren. Man muss
 sich also über die
 Beziehung der 2-kleinsten
 Winkel keine
 Gedanken machen!

weitere globale Eigenschaften der Delaunay-Triangulierung:

1. $D(S)$ enthält (als Teilgraphen) den
minimum spanning tree von S .

2. $D(S)$ ist ein geometrischer Spanner mit dem

Faktor $\frac{2\pi}{3\cos\frac{\pi}{6}}$, d.h.

$$\forall p, q \in S: \text{Pfadlänge } p \rightarrow q \leq \frac{2\pi}{3\cos\frac{\pi}{6}} \|p - q\|$$

(d.h., die graph-theoretische Distanz zwischen zwei
Knoten überschreitet die euklidische Distanz nicht "zu sehr".)
 $\approx 2.4x$

[immer
[auch]

Berechnung der DCS

[Meiner Buch]
[9.101 ff]

Denk: Wenn viele Leute von $V(S)$ sprechen, benötigen sie in Wahrheit oft nur DCS, d.h., die Info, welche V -Zellen berechenbar sind.

bis DCS kann man auch rel. leicht $V(S)$ komplett berechnen (mit Loge der V -Knoten und -Kanten).

Verfahren: wieder randomisiert inkrementell

Grundoperationen:

- Pkt einfügen \rightarrow point location problem
- In-Circle-Test
- Edge-Flips, bis wieder Delaunay

Sei $D_i = D(p_1, \dots, p_i)$.

Füge nun p_i ein.

Terminologie: ein Δ^{pqr} und p_i sind "in Konflikt" miteinander

$\Leftrightarrow p_i$ ist innerhalb Δ^{pqr} . (Erinnerung: S in allg. Loge!)

Fall 1: $p_i \in \Delta^{pqr}$ ("E" = "innerhalb oder Rand")

$\Rightarrow p_i$ in Konflikt mit Δ^{pqr}

Beh.: $\overline{p_i p}$, $\overline{p_i q}$, $\overline{p_i r}$
sind (the new) Delaunay edges, in D_i
sind Delaunay-Kanten!

(also in D_i)

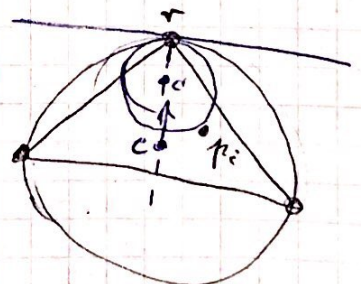
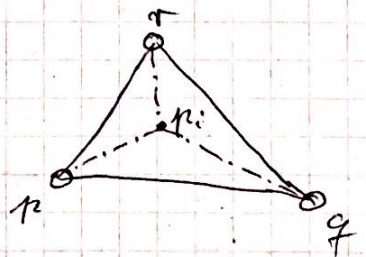
Bew.: wir konstruieren einen Kreis, der mit p_i und r berührt.

Starte mit Δ^{pqr} , bewege dessen M. punkt c senkrecht zur Tangente

in r auf r zu, bis er genau r

und p_i berührt; dieser Kreis befindet sich innerhalb

$\Delta^{pqr} \Rightarrow$ Beh. analog für $\overline{p_i p}$ und $\overline{p_i q}$.



Bew.: e nicht flippabel \Rightarrow

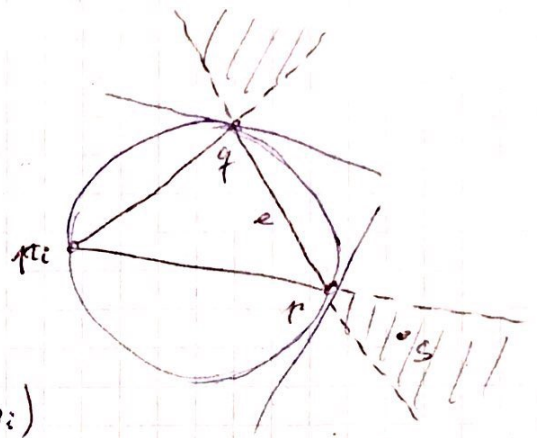
p_i, q, p_i, s nicht konvex \Rightarrow

s muß in den schraffierten Gebieten liegen (obd. liegt s

auf der anderen Seite von e bzw. p_i)

\Rightarrow egal, wie eng sich die Tangenten an $O_{pq}p_i$

in p/q an \overline{pq} anschmiegen, $s \notin O_{pq}p_i$



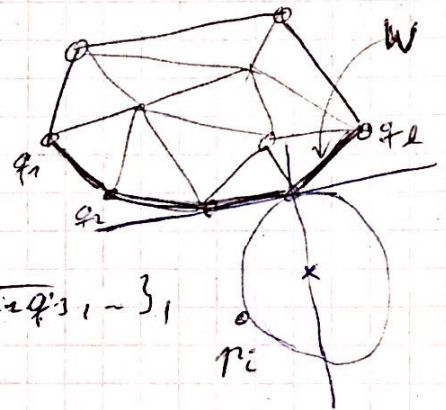
Fall 2: $p_i \notin CH(p_1, \dots, p_{i-1})$

Seien q_1, \dots, q_k die Pkte aus D_{i-1} , die p_i "sieht".

Beh.: alle $\overline{q_i p_i}$ sind Delaunay-Kanten

Bew.: man kann leicht einen Kreis konstr., der nur q_i, p_i berührt (s. Zeichnung).

Initialisiere die Wellenfront $W := \{\overline{q_1 q_2}, \overline{q_2 q_3}, \dots\}$, dann weiter wie in Fall 1.



Die wesentlichen Schritte im Algo:

1. Das "point location problem":

hier: welches Dreieck von Δ enthält p_i ?

2. Ist $p_i \in \text{Opqr}$? = Der In-Circle-Test

Berechnung des In-Circle-Tests:

Geo: p, q, r und $s \in \mathbb{R}^2$

gesucht: Ist s innerhalb / außerhalb Opqr ?

Pkt $s = (s_x, s_y)$ liegt auf $\text{Opqr} \Leftrightarrow$

$$\|s - m\|^2 = l^2 \Leftrightarrow$$

$$s_x^2 + s_y^2 - 2m_x s_x - 2m_y s_y + m_x^2 + m_y^2 = l^2$$

wobei m und l von p, q, r abhängen.

Betrachte jetzt die Projektion

auf das Paraboloid $z = x^2 + y^2$,

also $p \mapsto \hat{p} = (p_x, p_y, p_x^2 + p_y^2)$.

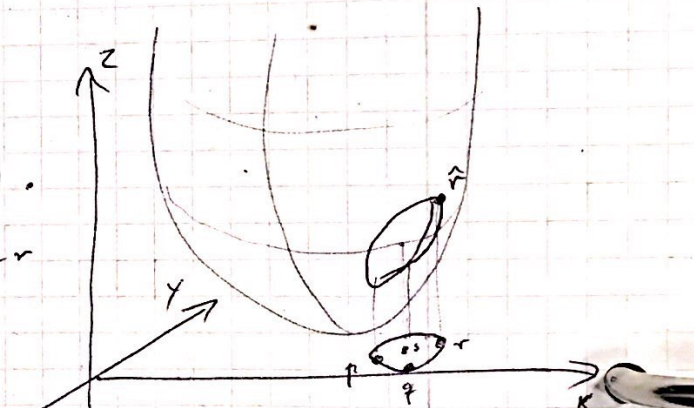
Beobachtung: für alle s auf Opqr

gilt

$$\hat{s} \cdot n - d = 0$$

mit

$$n = \begin{pmatrix} -2m_x \\ -2m_y \\ 1 \end{pmatrix}, \quad d = m_x^2 + m_y^2 - l^2!$$



u.a.W: alle Pkte, projiziert von Opqr auf das Paraboloid liegen in einer Ebene!

Lemma:

Seien $p, q, r \in \mathbb{R}^2$ positiv orientiert. s ist innerhalb $\text{Opqr} \Leftrightarrow$

\hat{s} liegt unterhalb der Ebene durch $\hat{p}, \hat{q}, \hat{r} \Leftrightarrow$

Tetraeder $\hat{p}, \hat{q}, \hat{r}, \hat{s}$ ist negativ orientiert \Leftrightarrow

$$\begin{vmatrix} p_x & p_y & p_x^2 + p_y^2 & 1 \\ q_x & q_y & q_x^2 + q_y^2 & 1 \\ r_x & r_y & r_x^2 + r_y^2 & 1 \\ s_x & s_y & s_x^2 + s_y^2 & 1 \end{vmatrix} < 0.$$

(Analog: "auf" = " > 0 "
"außerhalb" = " > 0 "
Analog in \mathbb{R}^d .)

Zum Point-Location-Problem:

Mit brute-force-Methode ergibt sich Laufzeit $O(n^2)$.

Mit Hilfsdatenstruktur $\rightarrow O(n \log n)$ erwartete Zeit.

(Diese Hilfsdatenstruktur ist ein DAG, in dem im Prinzip die Historie der Delaunay-Konstruktion steht; damit kann man das Dreieck im Durchschnitt schnell finden, $O(\log n)$; das klappt, weil der durchschnittliche Grad von Vertices in einer Triangulierung $=6$ ist.)

In der Praxis: ein "Walk" durch das DAG ist einfacher.